

# MINI DRONE



360 mm

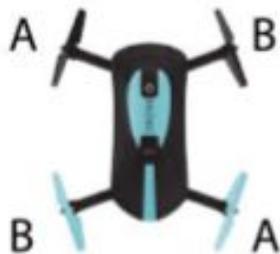
**GIROS EXTREMOS**

**HD CAM**

**2.4 GHz**

A. PRE-del vuelo Preparación

**| 1. Las hélices de instalación** Por favor, instale la hélice con precisión, la hélice en la bandera A debe ser instalado para el brazo signo A, la misma, cuando la instalación, a las hojas, la dirección opuesta, el brazo expuesto de acero eje correspondiente, presione hacia abajo en el la agujero de hélice, la instalación, la fuerza puede no ser demasiado grande, puede no hacer que sea deformado o dañado!



**2. Arms fin plegables** armas fin plegable -pliegan los delanteros brazos cerca de la cámara y, a continuación, los traseros brazos (opuesto cuando se despliegan ellos)



**Instrucciones de la batería 3. Lithium** Retención pulsado **el** de la muelle de botón **batería**, como se **muestra**, suavemente tire de la **batería**, del cargador y conecte el USB del puerto enlace ordenador, y luego el **cargador** del enchufe rojo de acuerdo con el estándar positivo y negativo de dirección en el puerto de la **batería**. (Tenga en cuenta que la distinción entre

la **dirección**, prohíbe la inserción opuesta) de la **carga** USB el indicador light. Si la batería está **saturada**, la indicadora de luz estará **apagada**. El tiempo es aproximadamente 90 minutos de carga! (Por razones de **seguridad**, asegúrese de que la batería está en su línea de visión durante la **carga**)

Durante el montaje de la **batería**, por favor preste atención a distinguir la dirección, de el balance, compruebe la dirección de alineación y suavemente presione la batería en su **lugar**, en la hebilla de la posición y la principal del cuerpo, para sujetar.



#### 4. Atenciones para el uso de la batería de litio

- **Existe un cierto riesgo** cuando se usade **batería de litio**. Puede causar un **incendio**, corporal lesión o la **pérdida del componente profesional**. Los usuarios deben ser conscientes de los riesgos de usar este **producto. Fabricantes, minoristas y distribuidores**

**no asumen ninguna responsabilidad una vez que se producen accidentes, así que por favor lean las instrucciones de seguridad de la guía y la carga de instrucciones cuidadosamente antes de la operación.**

- **Si la batería produce una fuga, evite que entre en contacto con los ojos y la piel con alguna protección adecuada. Una vez que mantenga algún contacto, por favor, lave los ojos con el producto adecuado, y corra a buscar ayuda médica o atención de inmediato.**
- **Por favor, retire XX el enchufe e inmediatamente si usted detecta algún olor peculiar, haga las comprobaciones necesarias.**
- **Por favor, sea competente con los siguientes requisitos estrictamente, o puede provocar incendios, electrificaciones, descargas o incluso una explosión.**

Carga de la batería . **Se utiliza el cargador original de fábrica siempre para garantizar su uso seguro.**

- Si al cargar **se dilata batería, desconecte**

**inmediatamente, ya que podría estar **caducada**. No sobrecargue el producto, por favor extraiga el cargador cuando **la batería** está completamente **cargada**. No cargue la batería junto a productos inflamables o en la **surface** de electro-conductores, objetos que se puedan incendiar, etc. Al cargar **tenga en cuenta la vigilancia de la batería** en todo momento. **No proceda a cargar las baterías que no se hayan enfriado**. La carga **temperatura debe estar entre 0 C a 40 °C**.**

**Reciclaje. No tratar el equipo como basura diaria, las baterías dañadas deben de ponerse en el recipiente designado. El equipo está compuesto de productos electrónicos elementos, y pilas.**

Para la basura electrónica, por favor, actúe entonces de acuerdo con los requisitos especiales indicados por su normativa del país. Por favor, familiarizarse con la recogida clasificada de basuras.

## B. INSTRUCCIONES DE APLICACIÓN

1. Conexión Wifi 1. Use su teléfono para escanear los siguientes dos- código **bidimensional**, descarga el de fábrica nombre para el JY UFO control software de APP, este producto es compatible con Android Figura 1, Android (Google juego) Figura 2 y iOS Figura sistema detres!



Android

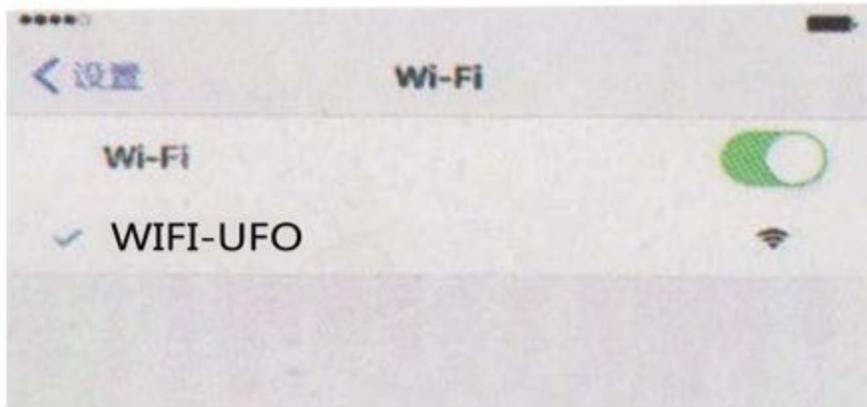


Android(Google Play)



IOS

2. Antes de su **uso**, por favor, abra el interruptor de **encendido**, la aeronave en el plano Todo el **suelo**, abrir la enlace interfaz de **Wi-Fi**, conexión el Wi-Fi nombre de (**WiFiUFO - ###**) como se muestra en la **Figura 2**.



5



3. WiFi conexión es **bueno**, abrir la **aplicación**, entrar en la interfaz **principal**, como se muestra en la Figura 3, haga clic en "PLAY" para entrar en la interfaz de usuario, como se muestra en la Figura 4 Pulse'o "para entrar la orden de la interfaz de control, como se

muestra en Figura5 Click"D", Altitud Hold clave se convierte en amarillo, y entrar en la zona de mantenimiento de la interfaz de altitud, como se muestra en la figura. Haga clic en " " para obtener más configuración interfaz de, como se muestra figura en la 7. 4. Cuando el vídeo enlaza con éxito, se puede ver las imágenes que el Wifi de la cámara transmite a través de la pantalla de su teléfono móvil.

## 2.APP Interface description



1. Regresar 2. Imágenes 3. El grabado de video 4. Documentation 5. velocidad: 30% / 60% / 100% 6. El

modo fijo 7GHT. modo detección de gravedad. 8. Mostrar / Ocultar control interfaz de 9. configuración de pantalla Menú de 10. Invierta la lente 11.3D Pantalla 12. Sin modo cabez 13. corrección del giroscopio 14.360 grados de vuelco 15.. Control del acelerador 16/17. Derecha / izquierda de rotación 18/19. Izquierda / aparejo lado vuela 20/21. Adelante / atrás 22/23 frontal. / trasero Recortar 24/25. Derecha/ izquierda de rotación de recorte 26/27. Izquierda / derecha lado mosca fino-de 28 [sintonización](#). Una clave toma- 29 Fuera. una llave de caída 30. Parada de emergencia.

1. Modo acelerómetro :haga clic en el modo de [acelerómetro](#), ponga su pulgar derecho en el joystick [derecho](#), será móvil teléfono swing de a completa (Figura 1) 2. Selfie modo: de altitud mantenimiento [el modo de Enel](#), se [puede controlar el Quadcopter](#) para convertir la cámara de la parte posterior hacia uno mismo, a continuación, haga clic en la cámara con el botón de en la pantalla para tomar autofotos (Figura 2)



Figure1



Figura 2

Atención: Sefie-toma debe usarse cuando esté hábil lo suficientemente para controlar el Quadcopter.

3. Uno- **calibración**: Esta función está sólo permitida en el suelo.

### 3.Unlock Quadcopter

**Desbloquear el Quadcopter** antes del vuelo, Haga clic en el icono de mantenimiento de control de altitud de la Figura 1, a continuación, haga clic en el área en la figura 2 para **desbloquear**.



Figure1



Figure2

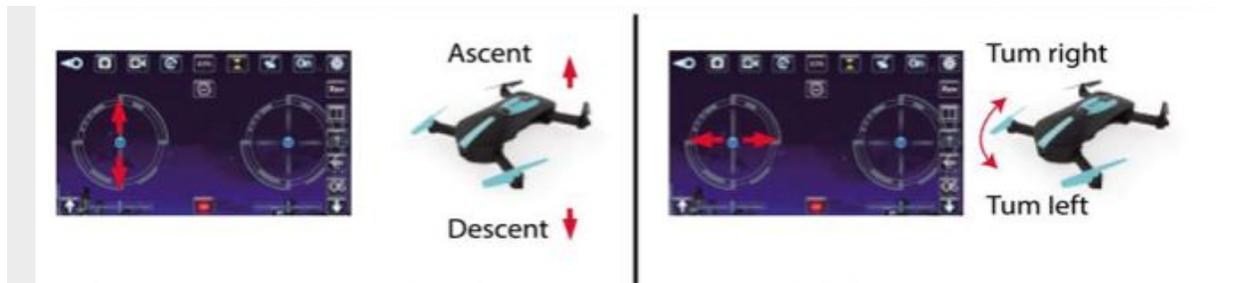
### 4.Método de operación



Atención;Tras el vuelo,por favor desconecte el conector de la batería enchufe de la de alimentación de conexión de la placa del circuito en caso de daños de la batería.

1.Conectar el de alimentación cable de la Quadcopter con el conector de litio de la batería zócalo correctamente como se muestra en la figura. Coloque el Quadcopter en una superficie **plana**,y por favor, no lo mueva cuando el indicador light de la placa base está **parpadeando**. 2.Por favor, ponga el Quadcopter en un espacio abierto. Antes del vuelo, por favor asegúrese de que la real parte de Quadcopter está apuntando a usted directamente.

Atención:la cámara del quadcopter indica la dirección de avance, a la inversa, la dirección de retroceso.



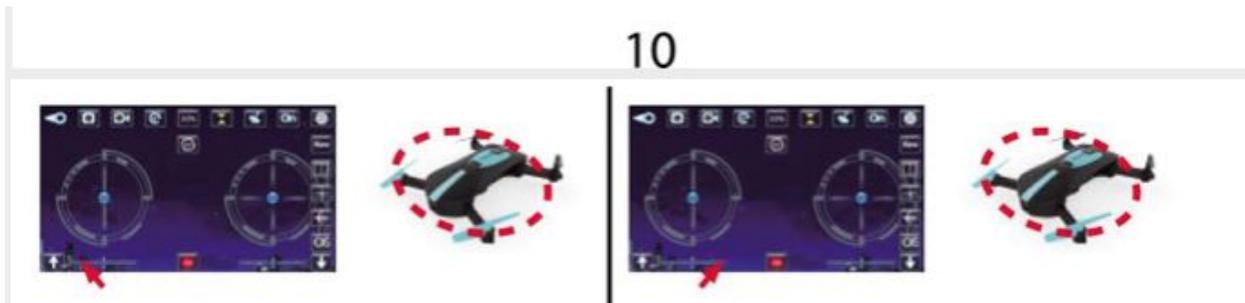
Empuje hacia arriba la izquierda palanca de mando (acelerador), empuje la izquierda palanca de mando (acelerador) a la la rotación velocidad de de cuchillas principales | dejó la Quadcopter voltear a la izquierda, con aumento, el volteo descendente Quadcopter. Empujar la izquierda palanca de mando (acelerador) para el Empuje hacia abajo la izquierda palanca de mando (acelerador) derecha, el quadcopter se gira a la derecha. la rotación velocidad de rotor de las hélices disminuyen, el Quadcopter **descenderá**.



empujar hacia arriba la derecha palanca de mando (timón), el Quadcopter volará hacia adelante Empuje hacia abajo la palanca de mando derecha (timón), el Quadcopter Wil volar hacia atrás.

Empujar la derecha palanca de mando (timón), a la derecha, el Quadcopter volará hacia los lados a la derecha. Empujar la a la derecha palanca de mando (dirección) a la izquierda, el Quadcopter volará hacia los lados hacia la izquierda.

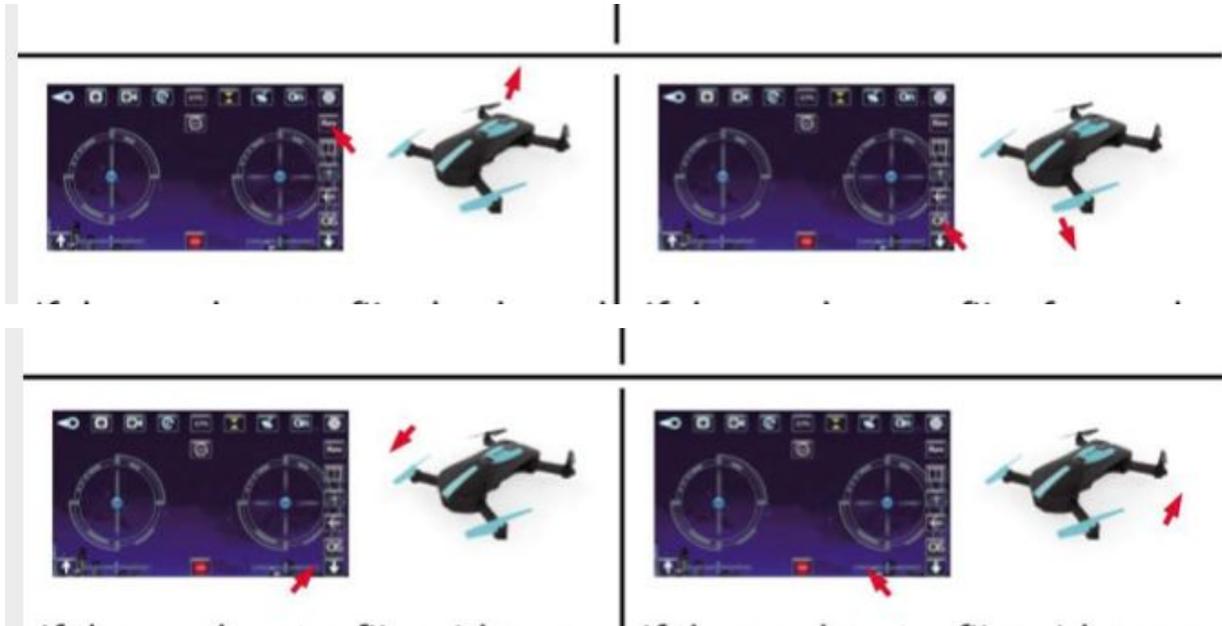
**Atención:** Empuje la izquierda palanca (acelerador) lentamente a despegar. Cuando los QuadCopter desnivela o voltea de lado en el aire, hacer uso de una función de sintonización para calibrar la acción.



Si el quadcopter gira en dirección a la izquierda en vuelo **estacionario**, por favor, pulse hacia la derecha, mientras que **asoma**, por favor presione la derecha rotación la multi-tuning función de la izquierda rotación muy bien-sintonización de la pulse de forma continua hasta **que se** vuelve continuamente hasta **que ha** vuelto a la normalidad.

Si el Quadcopter vuela hacia los lados **al izquierda** mismo tiempo que **asoma**, por favor, gire a la derecha, mientras que **asoma**, por favor presione la derecha lateral vuelo fina- pulse el control izquierdo con la tecla fina-sintonización de de ajuste de forma continua hasta

hasta que está de vuelta a la posición de normalidad.



Si el quadcopter vuela hacia atrás) Si el quadcopter vuela hacia adelante, mientras que **asoma**, por favor **presione el vuelo estacionario**, por favor presione el hacia adelante bien-tuning

**llave** pabellón bien-de ajuste tecla de forma continua hasta que esté de nuevo a forma continua hasta que

se vuelva a la normalidad.

**Atención:** Cuando el Quadcopter es menos de 30 cm del **suelo**, que se verá afectado por vórtice hecho por sí mismo y se vuelva **inestable**.

*11*

## **C.VUELO EJERCICIO**

**1.Prefling Ambiente** 1.interiores Vuelo en: elija un amplio lugar sin barreras, mascotas y personas. 2.Aire libre del vuelo: Elija un ambiente **cálido**, soleado y sin viento.

**1** No vuele en extremas temperaturas. Volar a temperaturas extremas puede afectar el rendimiento y dañar el producto.

**2** No vuele en ventosos días. El rendimiento y el control de la Quadcopter se verán afectados por los fuertes vientos, volando en windw condición puede causar la desaparición o daños a la Quadcopter.

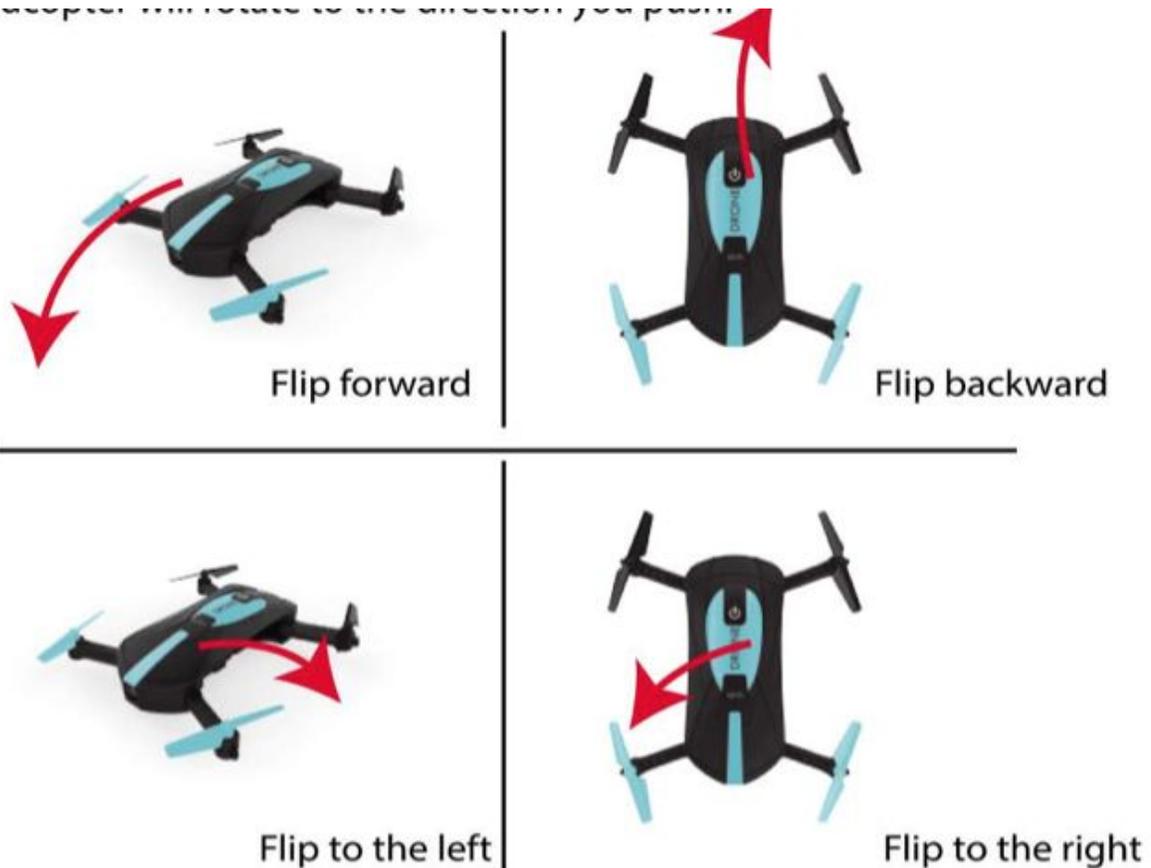
**2.Fundamental volar** Puede intentar volar un cuadrado, cruz-en forma patrón después de la fundamental de vuelo formación de fijo-punto de toma-despegue, aterrizaje, rotación y otros ejercicios básicos.

### **3.dealtitud Mantenimiento**

Al soltar la izquierda palanca de mando (acelerador) después de que el arriba/abajo operación, el Quadcopter todavía ciernen sobre la altura cuando el se **suelta joystick.**



**4.3d saltos y vueltas** Cuando se con habilidad opera los movimientos básicos, puede intentar algunas de rotaciones aventura. Volar el Quadcopter más de 3 metros de altura desde el suelo, pulse el giro botón de y empuje la derecha palanca (caucho) a una dirección, el Quadcopter girará a la dirección que empuja.



## PROBLEMAS Y SOLUCIONES COMUNES

PROBLEMAS  
CAUSAS

## SOLUCIONES

1.No ha conectado voluntariamente la batería [the quadcopter](#) .

1.Conectar el Quadcopter batteryin manera [correcta](#).  
control Fallo de

2. superior fuerte viento Fuerza de.

2. No vuele en días de [viento](#), el control de la Quadcopter se verá afectada por los fuertes vientos

1. Empuje hacia arriba el acelerador Joystick

Fail a

1[ascender](#).La rotación velocidad de de las principales palas [es](#) demasiado lento 2. La batería de la [quadrocopteris](#) no completamente cargada.

2. favor Por [carga del Quadcopter](#)

### **aterrizaje demasiado pronto**

El mando se tira hacia abajo demasiado rápido

Despliegue el delgas mando lentamente para realizar un suave Landing [Asegúrese de que](#) al volar [distanciado se](#) encuentra a 30 metros fuera de control de la efectiva distancia de autocontrol.

13

E.ACESORIOS

DRONE



01



02



03



04



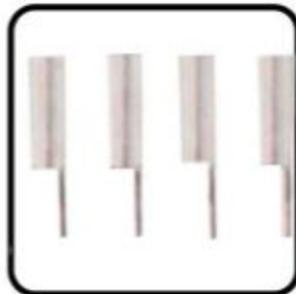
05



06



07



08



09



10



11



12

ATENCIONES 1. Este cuatro-ejes aviones para de el vuelo interior, si lo desea volar al aire libre, asegúrese de que el exterior viento inferior a 3. 2. Este producto utiliza 2.4G control multi-sistema de banda, muchas personas al mismo tiempo con, sin afectar el control! Los aviones están equipados con hacia adelante, atrás, izquierda y dirección derecha, e izquierda mosca lado, sin cabeza, a cambio, la secundaria bajatres de velocidades, alta presión y 3D Flip y otras funciones izquierdo. 3. Cuando la batería del avión es baja, la de control distancia se reducirá, cuando la la batería del avión de potencia es demasiado baja, el avión no despega, por favor cargue la batería del avión tan pronto como sea posible! 4. Por favor, reparar el Quadcopter en el tiempo cuando se dañe. No volar la Quadcopter cuando está seriamente dañado del rotor, o podría dar lugar a lesiones. 5. No bloquee el Quadcopter de gran altura o un accidente serio se podría producir, o podría acortar su vida útil. 6. Por favor, lea este manual atentamente antes de operar y mantenerlo adecuadamente para futuras consultas.

Number	Name	Quantity	Number	Name	Quantity
01	Up cover of enclosure	1	08	Motor	4
02	Down cover of enclosure	1	09	Gear	4
03	Propeller	4	10	Battery	1
04	Up cover of arms(A)	4	11	USB charger	1
05	Down cover of arms(A)	4	12	Camera plate	1
06	Down cover of arms(B)	4			
07	Circuit board	1			

